

**PENILAIAN KAMERA DIGITAL BUKAN METRIK UNTUK TUJUAN  
PENGUKURAN APLIKASI PERINDUSTRIAN**

**NORDALIZA BINTI ZULKIFLI**

Tesis ini dikemukakan  
sebagai memenuhi syarat penganugerahan  
Ijazah Sarjana Sains (Geoinformatik)

Fakulti Geoinformatik dan Harta Tanah  
Universiti Teknologi Malaysia

OKTOBER 2012

## **DEDIKASI**

*Untuk ayah dan ibu*

*serta keluarga tersayang*

## PENGHARGAAN

### **Dengan Nama Allah Yang Maha Pemurah dan Maha Penyayang**

Alhamdulillah, syukur kehadrat ilahi kerana dengan izinNya memberikan semangat kepada saya dalam menyiapkan tesis ini. Pertamanya, saya ingin merakamkan setinggi-tinggi penghargaan kepada Prof. Madya Dr. Hj. Anuar Bin Hj. Ahmad sebagai penyelia projek di atas segala bimbingan dan tunjuk ajar serta dorongan dan sokongan yang telah diberikan sepanjang tempoh penyelidikan ini diselesaikan.

Penghargaan turut diberikan kepada semua pihak yang banyak membantu saya dalam membekalkan sumber maklumat yang diperlukan dalam menjalankan penyelidikan ini terutamanya kepada Prof. Madya Dr. Suhaimi dan jurutera dari Makmal Aeronautik yang banyak membantu dalam perolehan data.

Sekalung budi juga diberikan kepada kedua ibubapa dan ahli keluarga yang sentiasa memberikan dorongan serta sokongan kepada saya. Tidak lupa, ucapan terima kasih diucapkan kepada semua rakan yang banyak menghulurkan bantuan. Penghargaan juga ditujukan kepada semua yang terlibat sama ada secara langsung atau secara tidak langsung yang membantu menjayakan penyelidikan ini.

## ABSTRAK

Fotogrametri Jarak Dekat (FJD) berkembang pesat seiring dengan peredaran dan perkembangan teknologi dalam pelbagai bidang. Aplikasi FJD adalah suatu prosidur kerja pengukuran yang melibatkan beberapa siri proses pengimejan suatu objek samada menggunakan kamera digital metrik atau kamera digital bukan metrik. Kedua-dua jenis kamera digital ini mempunyai perbezaan dari aspek kestabilan parameter dalamannya. Kajian keupayaan penggunaan kaedah FJD dalam pengukuran aplikasi perindustrian diuji berdasarkan penggunaan kamera digital, perisian dan juga ketepatan pengukuran. Penggunaan kamera digital bukan metrik dilihat semakin meluas dan mudah diperolehi dalam pelbagai jenis, model, bentuk, format, jenis penderia dan resolusi. Bagi mendapatkan hasil pengukuran yang tepat dan berkualiti, kamera digital yang digunakan perlu dikalibrasi. Sebuah kamera digital metrik dan dua buah kamera digital bukan metrik dikalibrasi menggunakan bingkai kalibrasi serta diproses dengan perisian FJD. Kaedah kalibrasi yang digunakan adalah *self-calibration* bagi mendapatkan koordinat imej titik sasaran pada bingkai kalibrasi. Disamping itu, kestabilan parameter dalaman ditentukan juga melalui proses kalibrasi ini. Setelah itu, kamera digital dan perisian FJD ini diuji dan hasil yang terbaik digunakan bagi menjalankan proses pengambilan imej digital dari titik sasaran pantulan-retro yang diletakkan pada model kereta Persona pada skala 1:4 dan kereta Persona sebenar bagi aplikasi perindustrian. Hasil koordinat dan nilai pengukuran jarak yang diperolehi dari kamera digital yang telah dikalibrasi dibandingkan dengan hasil yang diperolehi dari kaedah pengukuran geodetik dan pengimbas laser untuk menentukan ketepatan pengukuran. Hasil kajian ini menunjukkan bahawa ketepatan pengukuran yang diperolehi adalah kurang dari  $\pm 0.600\text{mm}$  bagi kedua-dua objek kajian. Kajian ini membuktikan bahawa kaedah FJD yang menggunakan kamera digital bukan metrik boleh digunakan dalam aplikasi perindustrian.

## ABSTRACT

Close-range Photogrammetry (CRP) grows rapidly in line with the changing and the development of technology in various fields. The application of CRP is a method of measurement, which involves a process of imaging an object using digital camera either metric or non-metric. Both type of cameras have different internal parameters on the stability aspect. Capability study on the usage of CRP in industrial application tested based on the uses of digital cameras, software and measurement accuracy. The uses of digital camera are widespread and it is readily available in various types, models, formats, sensor type and resolution. To obtain accurate and quality results in measurement, a digital camera has to be calibrated. A metric digital camera and two non-metric digital cameras were used and calibrated using a calibration plate, and processed using CRP software. Calibration method used is the self-calibration to obtain the coordinate of the target point on the calibration plate. A part from that the stability of the internal parameters are determined through the process of this calibration. Then the digital cameras and software were tested and the best results were used for carrying out digital image acquisition process of the retro-reflective target placed on the model of Persona car which in a scale of 1:4 and the real Persona car for industrial applications. The produced coordinates and measured distances obtained from the calibrated digital camera were compared with the results obtained through the measurement of geodetic and laser scanning to determine the measurement accuracy. The result shows that the measurement accuracy obtained is less than  $\pm 0.600\text{mm}$  for both study objects. This study could proves that the CRP method which utilised non-metric digital camera can be employed in the industrial applications.

## KANDUNGAN

| BAB      | PERKARA                 | MUKA SURAT   |
|----------|-------------------------|--------------|
|          | <b>JUDUL</b>            | <b>i</b>     |
|          | <b>PENGAKUAN</b>        | <b>ii</b>    |
|          | <b>DEDIKASI</b>         | <b>iii</b>   |
|          | <b>PENGHARGAAN</b>      | <b>iv</b>    |
|          | <b>ABSTRAK</b>          | <b>v</b>     |
|          | <b>ABSTRACT</b>         | <b>vi</b>    |
|          | <b>KANDUNGAN</b>        | <b>vii</b>   |
|          | <b>SENARAI RAJAH</b>    | <b>xi</b>    |
|          | <b>SENARAI JADUAL</b>   | <b>xvi</b>   |
|          | <b>SENARAI LAMPIRAN</b> | <b>xviii</b> |
| <b>1</b> | <b>PENGENALAN</b>       |              |
|          | 1.1 Pendahuluan         | 1            |
|          | 1.2 Penyataan Masalah   | 3            |
|          | 1.3 Tujuan Kajian       | 6            |
|          | 1.4 Objektif Kajian     | 6            |
|          | 1.5 Skop Kajian         | 7            |
|          | 1.6 Metodologi          | 8            |
|          | 1.7 Kepentingan Kajian  | 10           |
|          | 1.8 Susun Atur Tesis    | 10           |

**2****FOTOGRAMETRI JARAK DEKAT**

|  |    |
|--|----|
| 2.1 Pendahuluan  | 12 |
| 2.2 Sistem Fotogrametri                                  | 13 |
| 2.2.1 Perolehan Data                                     | 15 |
| 2.2.2 Pemprosesan bagi tujuan Penilaian Data             | 17 |
| 2.3 Fotogrametri Jarak dekat                             | 20 |
| 2.3.1 Kelebihan Fotogrametri Jarak Dekat                 | 22 |
| 2.4 Penyelesaian Umum bagi Fotogrametri Jarak Dekat      | 23 |
| 2.5 Fotogrametri Jarak Dekat bagi Aplikasi Perindustrian | 27 |
| 2.6 Aplikasi lain bagi Fotogrametri Jarak Dekat          | 35 |
| 2.6.1 Bidang Perubatan                                   | 36 |
| 2.6.2 Bidang Senibina dan Arkeologi                      | 38 |
| 2.6.3 Bidang Kejuruteraan                                | 39 |
| 2.7 Penggunaan Kamera dalam Fotogrametri Jarak Dekat     | 40 |
| 2.7.1 Kamera Metrik                                      | 41 |
| 2.7.2 Kamera Bukan Metrik                                | 46 |
| 2.8 Definisi Imej Fotogrametri Digital                   | 48 |
| 2.8.1 Fotografi Digital                                  | 49 |
| 2.8.2 Carakerja Kamera Digital                           | 50 |
| 2.8.3 Penderia Kamera                                    | 51 |
| 2.8.4 Istilah dalam Imej Digital                         | 54 |
| 2.8.5 Pengukuran Fotogrametri Digital                    | 56 |
| 2.8.6 Penggunaan Imej Digital                            | 57 |
| 2.9 Rumusan Bab  | 69 |

**3****KALIBRASI KAMERA**

|                             |    |
|-----------------------------|----|
| 3.1 Pendahuluan             | 60 |
| 3.2 Parameter Kamera        | 62 |
| 3.2.1 Jarak Fokus           | 62 |
| 3.2.2 Kedudukan Titik Utama | 64 |
| 3.2.3 Herotan Jejarian      | 65 |

|  |    |
|--|----|
| 3.2.4 Herotan Pemusatan                          | 68 |
| 3.3 Kaedah Kalibrasi Kamera                      | 70 |
| 3.3.1 Kaedah Kalibrasi <i>On-The-Job</i>         | 70 |
| 3.3.2 Kaedah <i>Analytical Plumb-Line</i>        | 71 |
| 3.3.3 Kaedah <i>Direct Linear Transformation</i> | 73 |
| 3.3.4 Kaedah <i>Self-Calibration</i>             | 74 |
| 3.4 Pelarasan Blok Ikatan                        | 77 |
| 3.5 Rekabentuk Bingkai Kalibrasi                 | 79 |
| 3.6 Sasaran Pantulan-Retro                       | 80 |
| 3.7 Palang Skala                                 | 83 |
| 3.8 Pengimbasan Laser                            | 84 |
| 3.7.1 Kategori Pengimbas Laser                   | 85 |
| 3.9 Pengukuran Geodetik                          | 87 |
| 3.10 Rumusan Bab                                 | 89 |

## 4 METODOLOGI

|   |     |
|---|-----|
| 4.1 Pendahuluan                             | 91  |
| 4.2 Fasa Pertama                            | 93  |
| 4.2.1 Objek Kajian                          | 93  |
| 4.2.1.1 Bingkai Kalibrasi                   | 94  |
| 4.2.1.2 Model Kereta Persona Skala 1:4      | 97  |
| 4.2.1.3 Kereta Persona Sebenar              | 98  |
| 4.2.2 Peralatan Kajian                      | 99  |
| 4.2.2.1 Kamera Digital                      | 99  |
| 4.2.2.2 Alat <i>Total Station</i>           | 101 |
| 4.2.2.3 Pengimbas Laser Faro Focus3D        | 102 |
| 4.2.3 Perisian Kajian                       | 104 |
| 4.2.3.1 Perisian Australis                  | 104 |
| 4.2.3.2 Perisian PhotoModeler               | 106 |
| 4.3 Fasa Kedua                              | 108 |
| 4.3.1 Kaedah Pengukuran Geodetik            | 108 |
| 4.3.2 Kaedah Pengimbasan Laser Faro Focus3D | 110 |

|  |     |
|--|-----|
| 4.3.3 Pengambilan Imej Menggunakan Kamera Digital    | 113 |
| 4.4 Fasa Ketiga                                      | 116 |
| 4.4.1 Pemprosesan Data                               | 116 |
| 4.4.1.1 Pemprosesan Data Australis                   | 118 |
| 4.4.1.2 Pemprosesan Data PhotoModeler                | 122 |
| 4.4.1.3 Proses Pengukuran Data Perisian <i>Scene</i> | 124 |
| 4.5 Fasa Keempat                                     | 127 |
| 4.6 Rumusan Bab                                      | 127 |

## **5 HASIL DAN ANALISIS**

|  |     |
|--|-----|
| 5.1 Pendahuluan  | 129 |
| 5.2 Analisis Peringkat Pertama Kajian                  | 130 |
| 5.2.1 Analisi Parameter Kalibrasi Kamera               | 131 |
| 5.2.2 Analisi Pengukuran Reja, Ketepatan dan Kejituhan | 138 |
| 5.2.3 Analisi Ciri <i>Stochastic</i>                   | 142 |
| 5.2.4 Analisi Pengukuran Jarak                         | 146 |
| 5.2.5 Analisi Perbandingan Perisian                    | 153 |
| 5.3 Analisis Peringkat Kedua                           | 158 |
| 5.4 Rumusan Bab  | 169 |

## **6 KESIMPULAN DAN CADANGAN**

|                 |     |
|-----------------|-----|
| 6.1 Pendahuluan | 170 |
| 6.2 Kesimpulan  | 171 |
| 6.3 Cadangan    | 174 |

|                    |     |
|--------------------|-----|
| <b>BIBLIOGRAFI</b> | 176 |
|--------------------|-----|

## **LAMPIRAN**

|                |     |
|----------------|-----|
| Lampiran A – D | 191 |
|----------------|-----|

## SENARAI RAJAH

| NO. RAJAH | TAJUK  | MUKA SURAT |
|-----------|--|------------|
|           |  |            |
| 1.1       | Metodologi Kajian  | 9          |
| 2.1       | Proses perolehan data yang melibatkan pengambilan imej udara           | 14         |
| 2.2       | Contoh pemprosesan data menggunakan perisian fotogrametri jarak dekat. | 14         |
| 2.3       | Imej udara, (a) Pengambilan imej udara, (b) Imej udara sesuatu kawasan | 15         |
| 2.4       | Imej bagi fotogrametri bumi.   | 16         |
| 2.5       | Imej satelit.  | 17         |
| 2.6       | Kaedah Analog.   | 18         |
| 2.7       | Kaedah Analitik.   | 18         |
| 2.8       | Kaedah Digital   | 19         |
| 2.9       | Penggunaan fotogrametri jarak dekat.                                   | 21         |
| 2.10      | Geometri bagi syarat kekolinearan bumi                                 | 24         |
| 2.11      | Tiga urutan putaran yang berputar pada asalan                          | 26         |
| 2.12      | Proses pengukuran bagi kereta dan tayar                                | 28         |
| 2.13      | Cerapan imej bagi objek kapal terbang dan bot                          | 28         |
| 2.14      | Penggunaan fotogrametri jarak dekat dalam pengukuran dimensi kereta.   | 29         |
| 2.15      | Kaedah fotogrametri jarak dekat dalam bidang industri automobil        | 31         |

|      |  |    |
|------|--|----|
| 2.16 | Kaedah fotogrametri jarak dekat bagi kajian objek bergerak.  | 31 |
| 2.17 | Penggunaan fotogrametri jarak dekat dalam pembinaan bahan logam.   | 32 |
| 2.18 | Pengukuran koordinat kereta Nissan bagi tujuan semakan   | 33 |
| 2.19 | Contoh imej dan model kenderaan Pajero.  | 34 |
| 2.20 | Penggunaan fotogrametri jarak dekat bagi pembinaan kapal laut  | 35 |
| 2.21 | Fotogrametri jarak dekat yang digunakan dalam bidang perubatan   | 37 |
| 2.22 | Kaedah fotogrametri jarak dekat dalam bidang forensik.   | 37 |
| 2.23 | Kaedah fotogrametri jarak dekat dalam bidang Senibina.   | 38 |
| 2.24 | Penggunaan fotogrametri jarak dekat dalam bidang kejuruteraan.   | 39 |
| 2.25 | Luas pandangan objek bagi sesebuah kamera yang digunakan.  | 40 |
| 2.26 | Kamera metrik tunggal (Phototheodolite Wild P30 dan Wild P32)  | 42 |
| 2.27 | Kamera stereometrik (a) Axios 3-D CamBar dan (b) Zeiss SMK40   | 42 |
| 2.28 | Kamera Metrik Digital - INCA 3   | 44 |
| 2.29 | Kamera Metrik Digital - Rollei   | 44 |
| 2.30 | Kamera bukan metrik  | 46 |
| 2.31 | Menunjukkan skema imej digital   | 49 |
| 2.32 | Cara kamera digital berfungsi  | 51 |
| 2.33 | CCD yang terdapat dalam sesebuah kamera digital  | 52 |
| 2.34 | Foto penderia jenis (a) CCD (charged coupled device) dan (b) CMOS (complementary metal oxide semiconductor). | 53 |

|      |  |     |
|------|--|-----|
| 3.1  | Orientasi dalaman  | 63  |
| 3.2  | Jenis imej (a) Imej tanpa herotan, (b) Herotan <i>pincushion</i> dan (c) Herotan <i>barrel</i> | 66  |
| 3.3  | Sistem kanta   | 68  |
| 3.4  | Bingkai kalibrasi bagi kaedah <i>analytical plumb-line</i>                                     | 72  |
| 3.5  | Kesadaan kamera pada kedudukan normal dan 90°  | 74  |
| 3.6  | Bilangan titik sasaran dan taburan menyeluruh dalam pengukuran                                 | 75  |
| 3.7  | Proses pelarasan blok ikatan bagi mendapatkan koordinat titik serta orientasi kamera           | 78  |
| 3.8  | Kedudukan kamera bagi perolehan data untuk tujuan pelarasan blok ikatan                        | 78  |
| 3.9  | Bingkai kalibrasi  | 80  |
| 3.10 | Sasaran yang biasa digunakan ialah (a) Sasaran Pantulan-Retro dan (b) Sasaran Biasa            | 81  |
| 3.11 | Sasaran Pantulan-Retro dengan pelbagai saiz.   | 82  |
| 3.12 | Set palang skala yang digunakan.   | 84  |
| 3.13 | Prinsip Persilangan Teodolit   | 88  |
| 4.1  | Bingkai kalibrasi 40cm x 40cm  | 95  |
| 4.2  | Bingkai kalibrasi 138cm x 81.5cm   | 96  |
| 4.3  | Model kereta Persona yang diletakkan di atas bingkai kalibrasi                                 | 96  |
| 4.4  | Model kereta Persona yang digunakan  | 97  |
| 4.5  | Kereta Persona sebenar yang digunakan  | 98  |
| 4.6  | Kamera yang digunakan; (a) Rollei Metrik d30, (b) Nikon D60 dan (c) Nikon Coolpix S560         | 99  |
| 4.7  | Alat <i>Total Station</i> jenis Leica TCA 1103   | 101 |
| 4.8  | Pengimbas Laser jenis Faro Focus3D   | 103 |
| 4.9  | Targer berbentuk sfera bagi penggunaan Faro Focus3D  | 103 |

|      |  |     |
|------|--|-----|
| 4.10 | Prosedur pengukuran titik objek bagi perisian Australis                              | 105 |
| 4.11 | Prosedur pengukuran bagi perisian PhotoModeler                                       | 107 |
| 4.12 | Proses cerapan data kereta Persona   | 110 |
| 4.13 | Proses pengimbasan laser bagi model kereta Persona                                   | 112 |
| 4.14 | Proses pengimbasan laser bagi kereta Persona sebenar                                 | 112 |
| 4.15 | Imej dari sudut pandangan berbeza bagi bingkai kalibrasi                             | 114 |
| 4.16 | Imej dari sudut pandangan berbeza bagi model kereta Persona                          | 115 |
| 4.17 | Imej dari sudut pandangan berbeza bagi kereta Persona sebenar                        | 115 |
| 4.18 | Nilai parameter kalibrasi kamera yang diperlukan                                     | 119 |
| 4.19 | Kedudukan kamera dan bingkai kalibrasi dalam perisian Australis                      | 119 |
| 4.20 | Paparan point cloud model kereta Persona (1: 4) dalam perisian Australis             | 120 |
| 4.21 | Paparan point cloud kereta Persona sebenar dalam perisian Australis                  | 120 |
| 4.22 | Contoh pengukuran yang dilakukan ke atas model kereta Persona                        | 121 |
| 4.23 | Parameter kalibrasi kamera   | 123 |
| 4.24 | Paparan tiga dimensi bagi kalibrasi kamera digital menggunakan perisian PhotoModeler | 123 |
| 4.25 | Paparan imej model kereta Persona dalam perisian Scene                               | 125 |
| 4.26 | Model 3D bagi model kereta Persona yang dihasilkan dari perisian Scene               | 125 |

|      |  |     |
|------|--|-----|
| 4.27 | Paparan imej kereta Persona sebenar dalam perisian <i>Scenes</i>                       | 126 |
| 4.28 | Model 3D bagi kereta Persona sebenar yang dihasilkan dari perisian <i>Scenes</i>       | 126 |
| 5.1  | Graf perbandingan nilai jarak fokus kamera   | 132 |
| 5.2  | Taburan bagi nilai titik utama ketiga-tiga kamera digital                              | 133 |
| 5.3  | Graf perbandingan nilai kejituuan jaringan bagi kamera digital                         | 142 |
| 5.4  | Graf bagi nilai pengukuran bingkai kalibrasi 40cm x 40cm                               | 146 |
| 5.5  | Graf bagi perbandingan nilai pengukuran garis semakan bingkai kalibrasi 40cm x 40cm    | 147 |
| 5.6  | Graf bagi nilai pengukuran bingkai kalibrasi 138cm x 81.5cm                            | 148 |
| 5.7  | Graf bagi perbandingan nilai pengukuran garis semakan bingkai kalibrasi 138cm x 81.5cm | 149 |
| 5.8  | Graf perbandingan jarak fokus bagi perisian  | 153 |
| 5.9  | Graf perbandingan taburan nilai titik utama bagi kedua-dua perisian                    | 154 |
| 5.10 | Paparan garisan semakan bagi pengukuran kereta   | 159 |
| 5.11 | Graf bagi nilai pengukuran garis semakan model kereta Persona                          | 160 |
| 5.12 | Graf bagi perbandingan nilai pengukuran garis semakan model kereta Persona             | 161 |
| 5.13 | Graf bagi nilai pengukuran garis semakan kereta Persona sebenar                        | 162 |
| 5.14 | Graf bagi perbandingan nilai pengukuran garis semakan kereta Persona sebenar           | 163 |

## SENARAI JADUAL

| <b>NO.</b>    | <b>TAJUK</b>  | <b>MUKA SURAT</b> |
|---------------|---|-------------------|
| <b>JADUAL</b> |   |                   |
| 2.1           | Spesifikasi kamera metrik digital Rollei                              | 45                |
| 2.2           | Contoh spesifikasi bagi kamera bukan metrik                           | 47                |
| 2.3           | Perbezaan Kamera Metrik dengan Kamera<br>Bukan Metrik                 | 47                |
| 2.4           | Perbezaan diantara format RAW, TIFF dan<br>JPEG.                      | 55                |
| 3.1           | Prinsip pengukuran pengimbas laser.                                   | 86                |
| 4.1           | Spesifikasi bagi kamera digital                                       | 100               |
| 5.1           | Parameter kalibrasi kamera bagi kamera digital<br>Nikon D60           | 134               |
| 5.2           | Parameter kalibrasi kamera bagi kamera digital<br>Nikon Coolpix S560  | 135               |
| 5.3           | Parameter kalibrasi kamera bagi kamera digital<br>Rollei Metrik d30   | 136               |
| 5.4           | Perbandingan nilai jarak fokus dan titik utama<br>bagi kamera digital | 137               |
| 5.5           | Nilai Pengukuran Reja, Ketepatan dan Kejituhan<br>Nikon D60           | 139               |
| 5.6           | Nilai Pengukuran Reja, Ketepatan dan Kejituhan<br>Nikon Coolpix S560  | 140               |
| 5.7           | Nilai Pengukuran Reja, Ketepatan dan Kejituhan<br>Rollei d30          | 141               |

|      |  |     |
|------|--|-----|
| 5.8  | Nilai Perbandingan Ciri <i>Stochastic</i> bagi Nikon D60                             | 143 |
| 5.9  | Nilai Perbandingan Ciri <i>Stochastic</i> bagi Nikon Coolpix S560                    | 144 |
| 5.10 | Nilai Perbandingan Ciri <i>Stochastic</i> bagi Rollei d30                            | 145 |
| 5.11 | Perbandingan Nilai Pengukuran Bingkai Kalibrasi 40cm x 40cm                          | 151 |
| 5.12 | Perbandingan Nilai Pengukuran Bingkai Kalibrasi 138cm x 81.5cm                       | 152 |
| 5.13 | Nilai Parameter Kalibrasi Kamera Perisian PhotoModeler bagi Kamera Digital Nikon D60 | 156 |
| 5.14 | Nilai Parameter Kalibrasi Kamera Perisian Australis bagi Kamera Digital Nikon D60    | 157 |
| 5.15 | Garisan Semakan bagi pengukuran kereta   | 159 |
| 5.16 | Pengukuran bagi model kereta Persona Skala 1:4                                       | 165 |
| 5.17 | Pengukuran bagi kereta Persona sebenar   | 167 |

## SENARAI LAMPIRAN

| LAMPIRAN | TAJUK   | MUKA SURAT |
|----------|---|------------|
| A        | Prosidur bagi pemprosesan imej digital menggunakan perisian Australis   | 190        |
| B        | Hasil parameter kamera dan pelarasan ikatan bagi proses kalibrasi kamera menggunakan perisian Australis menggunakan kamera digital Nikon D60          | 201        |
| C        | Hasil parameter kamera dan pelarasan ikatan bagi proses kalibrasi kamera menggunakan perisian Australis menggunakan kamera digital Nikon Coolpix S560 | 210        |
| D        | Hasil parameter kamera dan pelarasan ikatan bagi proses kalibrasi kamera menggunakan perisian Australis menggunakan kamera digital metrik Rollei      | 219        |

## **BAB 1**

### **PENGENALAN**

#### **1.1 Pendahuluan**

Fotogrametri ditakrifkan sebagai satu kajian ilmu sains, seni atau teknik pengukuran yang dibuat ke atas imej fotograf (udara atau bumi) yang diambil dengan menggunakan kamera metrik atau kamera bukan metrik. Menurut Fryer (1996a), fotogrametri ditakrifkan sebagai sains dan seni dalam menentukan saiz dan bentuk objek sebagai hasil yang diperolehi dari analisis ke atas imej yang direkod sama ada di atas filem atau media elektronik.

Definisi fotogrametri yang paling popular digunakan adalah definisi yang diberikan oleh Slama (1980) yang mana beliau mentakrifkan fotogrametri sebagai

seni, sains dan teknologi dalam pengumpulan maklumat sebenar berkaitan objek fizikal dan alam sekitar melalui proses merekod imej, pengukuran keatas imej dan penterjemahan imej fotograf yang lebih dikenali sebagai pola perekodan tenaga sinaran elektromagnet.

Perkataan sains dalam takrifan fotogrametri adalah penting kerana bidang ini melibatkan penggunaan prinsip matematik, fizik, kimia dan pengetahuan tentang aplikasinya manakala perkataan seni digunakan kerana hasil yang terbaik hanya dapat diperolehi daripada imej yang sesuai dengan menggunakan kemahiran mengambil gambar (Fryer, 1996a).

Berdasarkan kepada takrifan yang dinyatakan di atas, ia menunjukkan bahawa fotogrametri merupakan satu kaedah pengukuran yang menggunakan fotograf sebagai perolehan data. Fotogrametri juga dapat diklasifikasikan kepada tiga bahagian iaitu fotogrametri udara (*aerial photogrammetry*), fotogrametri bumi (*terrestrial photogrammetry*) dan juga fotogrametri angkasa (*remote sensing*). Fotogrametri udara melibatkan fotograf yang diambil dengan kamera metrik yang diletakkan diperut kapalterbang manakala fotogrametri bumi pula melibatkan fotograf yang diambil di atas bumi dengan menggunakan kamera metrik atau kamera bukan metrik. Bagi fotogrametri angkasa pula ia melibatkan fotograf yang diperolehi dari alat penderia jarak jauh seperti penderia multi-spectral (Anuar Ahmad, 2005).

Terdapat pelbagai aplikasi yang menggunakan teknologi fotogrametri jarak dekat pada masa kini antaranya ialah bidang industri, perubatan, kejuruteraan, ukur deformasi, dan senibina. Kaedah fotogrametri jarak dekat ini juga boleh digunakan bagi pengukuran objek tiga dimensi (3D) yang banyak diaplikasikan di dalam bidang perindustrian (Gruen, 1996). Dengan berkembangnya teknologi mikro-elektronik, fotogrametri juga mengalami anjakan kearah penggunaan teknologi digital. Penggunaan kamera digital dan perkakasan komputer yang berteknologi tinggi telah menjadikan kaedah fotogrametri ini mudah diaplikasikan di dalam pelbagai bidang terutamanya bidang perindustrian. Selain itu, sistem perolehan data dan pemprosesan

data secara digital diperkenalkan dan telah mendapat sambutan yang memberansangkan di kalangan ahli fotogrametri (Luhmann, 2010).

Kaedah fotogrametri jarak dekat ini terus berkembang dan mampu menyediakan prosidur bagi pengukuran objek tiga dimensi (3D) yang lebih jitu dan efisyen. Kaedah ini mula berkembang pesat dengan bermulanya penggunaan kamera metrik digital yang dikhurasukan bagi aplikasi perindustrian, serta pengukuran imej yang boleh dilaksanakan secara automatik dan pemprosesan data menggunakan komputer peribadi (Fraser, 2002).

Penggunaan fotogrametri jarak dekat diaplikasikan dalam bidang perindustrian lebih tertumpu kepada penggunaan sistem yang pantas dan cepat serta mempunyai ketepatan yang tinggi (Gruen, 1996). Aplikasi perindustrian yang dapat memanfaatkan penggunaan fotogrametri jarak dekat ini antaranya adalah untuk pemeriksaan ketepatan pengukuran bagi pembuatan kapal terbang, pengukuran model kenderaan bagi tujuan pembuatan kereta dan juga pengukuran dalam pembuatan robot (Fraser, 1996).

## 1.2 Pernyataan Masalah

Fotogrametri jarak dekat telah berjaya diaplikasikan dalam bidang perindustrian pada pertengahan 1980-an secara teknikal dan ekonomi. Ini adalah akor daripada kejayaan pertama kaedah tersebut dalam mendapatkan hasil nilai pengukuran tiga dimensi (3D) secara automatik dan berketalan tinggi (Fraser dan Brown, 1986). Dengan menggunakan kamera analog berformat besar, konfigurasi pelbagai imej dan pemprosesan digital bagi imej yang diimbas, maka kaedah

fotogrametri jarak dekat ini dapat memberikan ketepatan pengukuran sehingga 1:500,000 bagi objek berdimensi besar. Terutama sekali objek yang berdiameter melebihi 10m dengan bilangan titik sasaran yang banyak. Maka dapat dilihat kaedah fotogrametri jarak dekat ini dapat menandingi penggunaan teodolit dalam proses pengukuran, seterusnya menjadikan kaedah tersebut sebagai satu piawaian bagi pengukuran objek 3D yang kompleks (Luhmann, 2010).

Seiring dengan perkembangan kamera digital yang dapat menghasilkan imej digital secara lansung telah menyumbang kepada konsep baru dalam kaedah fotogrametri jarak dekat iaitu sistem fotogrametri secara luar-talian (off-line). Sistem tersebut dapat diaplikasikan dengan menggunakan kamera digital SLR beresolusi tinggi yang mempunyai kanta bersudut luas, titik sasaran pantulan-retro dan perisian bagi pengukuran titik imej yang bersaiz subpiksel yang mampu melaksanakan pengukuran objek 3D menggunakan kaedah pelarasaran blok ikatan dalam *self-calibration* (Brown dan Dold, 1995). Memandangkan sistem ini merupakan satu kaedah pengukuran secara automatik sepenuhnya, maka ianya dapat dilaksanakan oleh pengendali yang kurang mahir. Perolehan data dan pemprosesan data juga boleh dilakukan di lokasi yang berbeza, pada masa yang berlainan serta oleh pengendali yang berlainan (Luhmann, 2010).

Berkembangnya bidang fotogrametri jarak dekat dan penggunaan kamera digital secara meluas serta perisian yang memudahkan proses pengukuran dilakukan telah menjadi pemangkin kepada kaedah ini untuk diaplikasikan dalam pelbagai bidang di Malaysia terutamanya dalam bidang perindustrian dan perubatan. Penggunaan imej digital dalam proses pengukuran serta penggunaan teknik pemusatan telah menjadi faktor kepada kebanyakkan pengguna yang bukan terdiri daripada ahli fotogrametri untuk mengaplikasikan kaedah fotogrametri jarak dekat ini. Kewujudan kamera digital beresolusi tinggi di pasaran dan boleh diperolehi dengan harga yang murah telah menyokong penggunaan kaedah fotogrametri jarak dekat secara meluas (Fraser, 2004).

Proses pengukuran imej digital menggunakan kaedah fotogrametri jarak dekat ini sepatutnya menjadi dorongan dan sokongan kepada pihak yang berkenaan. Ianya juga haruslah dapat dimanfaatkan bagi memudahkan pengendalian pengukuran yang terlibat di dalam semua bidang. Penggunaan kaedah fotogrametri jarak dekat ini dilihat lebih sesuai dan efektif bagi tujuan pengukuran objek-objek yang kompleks. Pengukuran objek yang boleh dilakukan melalui kaedah ini antaranya adalah pengukuran bagi model kereta, helikopter, kapal laut, bas dan juga bangunan (Khairil Afendy Hashim, 2009). Penggunaan kaedah fotogrametri jarak dekat ini juga dapat menjimatkan masa, kos, dan tenaga serta dapat menghasilkan nilai pengukuran yang berketepatan tinggi (Luhmann, 2010).

Sebelum kamera digital digunakan untuk pengambilan imej bagi tujuan pengukuran, proses kalibrasi kamera perlu dilakukan untuk mendapatkan nilai parameter kamera yang digunakan. Parameter kamera yang perlu diketahui terdiri daripada nilai jarak fokus, koordinat titik utama, herotan jejarian dan juga herotan pemusatan kanta (Fryer, 1989). Bingkai kalibrasi atau plat kalibrasi yang digunakan bagi tujuan pengukuran dalam kaedah fotogrametri ini, adalah merupakan suatu yang penting kerana ianya akan digunakan bagi tujuan proses kalibrasi kamera (Fazli Abdul Rahman, 2006).

Dengan perkembangan pesat dalam teknologi komputer, terdapat pelbagai perisian bagi tujuan kalibrasi kamera dipasaran pada masa kini yang dapat membantu di dalam proses kalibrasi kamera. Antara perisian yang popular pada masa kini yang digunakan bagi proses kalibrasi kamera adalah seperti Australis, PhotoModeler, i-Witness, Pictran-B, Rollei CDW dan juga V-STAR. Setiap perisian kalibrasi kamera ini mempunyai keupayaan yang tersendiri dalam melaksanakan proses kalibrasi mengikut prosidur yang berbeza. Namun begitu, pada masa kini pengguna lebih menggemari perisian yang dapat memudahkan proses kalibrasi serta dapat memberikan nilai parameter bagi kamera yang digunakan dengan tepat dan jitu. Selain itu, masa dan mesra pengguna merupakan ciri-ciri yang paling penting yang diperlukan oleh pengguna.

Kajian ini dilaksanakan bagi mengetahui keupayaan kamera digital yang digunakan dalam kaedah fotogrametri jarak dekat serta menguji perisian kalibrasi yang dapat mempermudahkan dan melancarkan proses pengukuran, disamping mendapatkan nilai parameter kalibrasi kamera yang tepat. Selain itu, kajian ini juga dibuat bagi mengkaji ketepatan pengukuran menggunakan kaedah fotogrametri jarak dekat yang melibatkan aplikasi perindustrian.

### **1.3 Tujuan Kajian**

Kajian ini dijalankan bagi menilai keupayaan penggunaan kaedah fotogrametri jarak dekat dalam melakukan pengukuran objek pelbagai bentuk dan saiz dalam bidang perindustrian.

### **1.4 Objektif Kajian**

1. Mengkaji ketepatan nilai hasil kalibrasi kamera yang diperolehi dari perbandingan tiga jenis kamera dengan menggunakan perisian fotogrametri jarak dekat.
2. Menentukan ketepatan pengukuran tiga dimensi (3D) yang melibatkan aplikasi perindustrian menggunakan perisian fotogrametri jarak dekat.

## 1.5 Skop Kajian

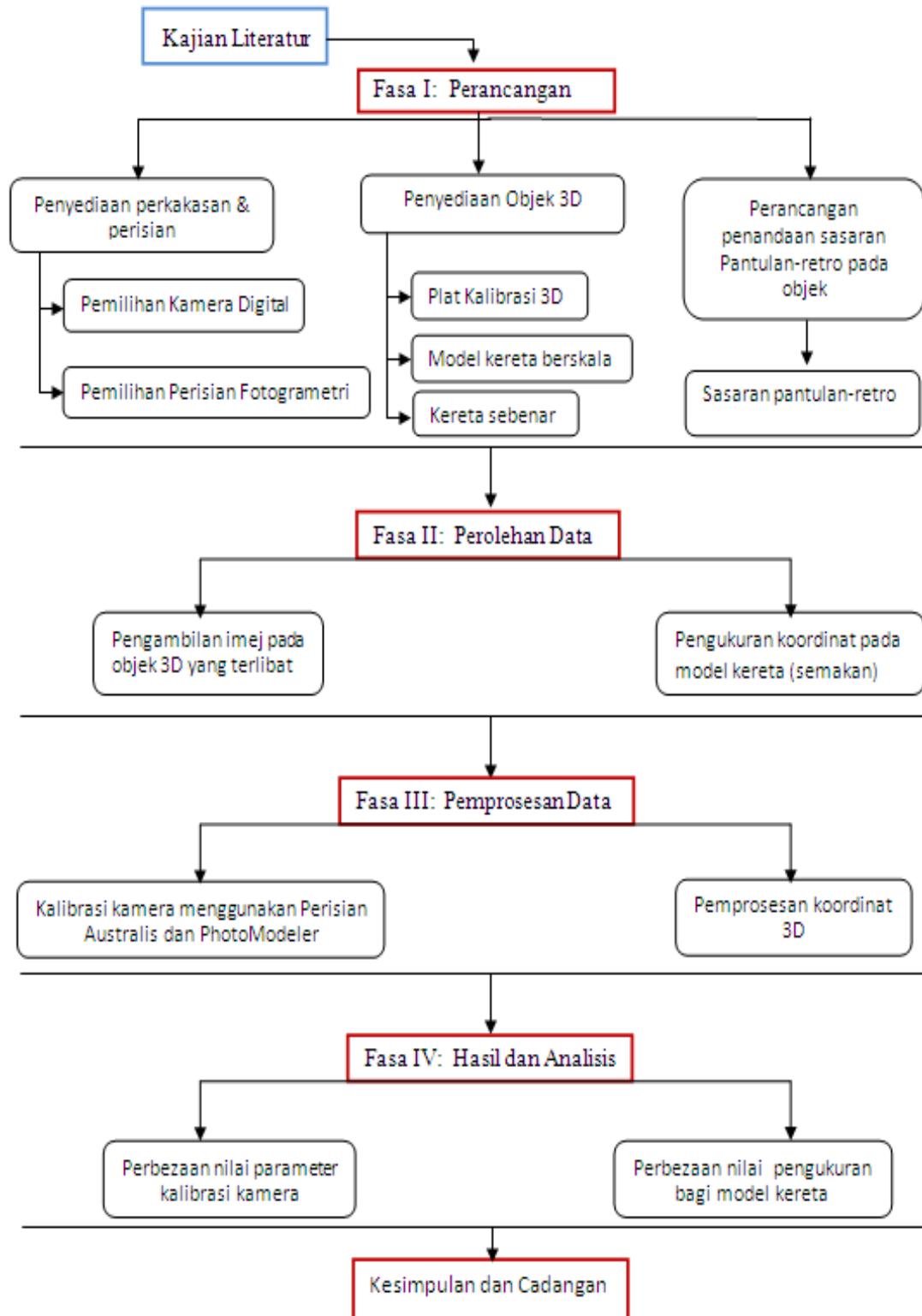
Kajian ini melibatkan penyelidikan berkaitan ketepatan nilai hasil kalibrasi kamera dan pengukuran menggunakan kaedah fotogrametri jarak dekat bagi aplikasi perindustrian.

Dalam kajian ini, kamera yang digunakan terbahagi kepada tiga iaitu kamera digital metrik, kamera digital SLR dan kamera digital kompak. Pada peringkat awal, setiap kamera digital ini diuji dari segi kestabilan dan ketepatan hasil parameter kalibrasi yang diperolehi dengan melakukan perbandingan diantara keduanya. Pemilihan kamera digital ini adalah berdasarkan kepada bilangan resolusi dan kestabilan serta ketepatan nilai parameter orientasi dalaman bagi kamera tersebut. Proses kalibrasi kamera dilaksanakan bagi tujuan mendapatkan nilai parameter kalibrasi bagi setiap kamera digital yang diuji. Proses kalibrasi ini dilakukan dengan menggunakan bingkai kalibrasi tiga dimensi (3D) yang telah dihasilkan bagi menepati keperluan kajian ini.

Kamera digital yang telah dipilih akan digunakan dalam melakukan perbandingan perisian fotogrametri jarak dekat pula. Terdapat dua perisian kalibrasi kamera yang diuji dari segi kestabilan dan ketepatan nilai parameter kalibrasi dengan melakukan perbandingan diantara keduanya juga. Seterusnya kamera digital dan perisian yang dapat memberikan nilai kestabilan dan ketepatan yang tinggi akan digunakan bagi menguji ketepatan pengukuran yang melibatkan objek kajian dalam aplikasi perindustrian. Kamera digital digunakan untuk pengambilan imej objek tersebut dan proses pengukuran pula dilakukan menggunakan perisian fotogrametri jarak dekat. Hasil yang diperolehi diuji serta disemak ketepatannya dengan melakukan perbandingan pengukuran dengan data semakkan iaitu data yang diperolehi dari kaedah pengukuran geodetik dan pengimbas laser.

## **1.6 Metodologi Kajian**

Dalam pelaksanaan kajian ini, terdapat tiga proses penting yang perlu dilaksanakan iaitu proses perancangan, proses perolehan data dan proses pemprosesan serta analisis data. Penerangan terperinci berkaitan Rajah 1.1 akan diterangkan dalam Bab 4. Rajah 1.1 menunjukkan carta alir metodologi kajian bagi kajian ini.



Rajah 1.1: Carta Alir Metodologi Kajian

## **1.7 Kepentingan Kajian**

Kajian ini penting dari segi penentuan keupayaan dan keberkesanannya penggunaan kaedah fotogrametri jarak dekat menggunakan kamera digital dan juga perisian kalibrasi dalam pengukuran bagi aplikasi perindustrian terutamanya dalam pembuatan kereta. Dalam kajian ini, setiap kamera digital serta perisian yang digunakan diuji dan dibandingkan berdasarkan nilai ketepatan parameter kalibrasi dan nilai pengukuran. Hasil bagi kamera digital dan perisian yang terbaik akan digunakan pada peringkat seterusnya dalam pengukuran yang melibatkan objek kajian bagi aplikasi perindustrian.

## **1.8 Susun Atur Thesis**

Tesis yang dihasilkan ini merangkumi enam bab secara keseluruhan yang mana ianya dapat diringkaskan seperti dibawah:

Bab pertama merupakan bab yang mengandungi pengenalan kepada kajian yang dijalankan, tujuan dan objektif kajian, pernyataan masalah, skop kajian serta kepentingan kajian yang dilaksanakan.

Bab kedua pula adalah berkaitan dengan kajian literatur yang membincangkan perkara yang berkaitan dengan konsep yang terdapat di dalam fotogrametri jarak dekat. Selain itu juga, perbincangan tertumpu kepada penggunaan kamera yang mana ianya melibatkan penggunaan kamera metrik dan kamera bukan

metrik. Di dalam bab ini juga ada menyentuh konsep fotogrametri jarak dekat yang digunakan dalam beberapa bidang aplikasi. Aplikasi yang terlibat di dalam kajian ini adalah aplikasi perindustrian.

Bab ketiga membincangkan lebih lanjut berkaitan kalibrasi kamera. Di dalam bab ini, penerangan bagi konsep kalibrasi kamera, istilah yang digunakan, jenis kalibrasi kamera yang ada serta kaedah-kaedah yang digunakan bagi perlaksanaan kalibrasi kamera ditekankan bagi tujuan pemahaman kajian ini.

Bab keempat pula menerangkan metodologi kajian atau secara ringkasnya ia dikenali sebagai kaedah yang digunakan dalam kajian ini. Kaedah yang diterangkan secara amnya bermula dari proses pengumpulan data atau imej bagi objek kajian, proses menentukan titik koordinat, serta kaedah pemprosesan imej tersebut. Di dalam bab ini, penerangan juga merangkumi medan ujian atau bingkai kalibrasi yang dibina, perkakasan seperti kamera yang digunakan, perisian yang terlibat serta model aplikasi perindustrian yang digunakan.

Bab kelima memaparkan setiap hasil yang diperolehi bagi beberapa eksperimen yang dijalankan di dalam kajian ini. Analisis berkaitan kajian ini juga diterangkan secara keseluruhan di dalam bab ini.

Bab keenam merupakan kesimpulan yang dapat dibuat berdasarkan kepada keseluruhan eksperimen yang telah dilaksanakan dalam kajian. Selain itu, beberapa cadangan dibincangkan bagi memperbaiki beberapa kelemahan yang terdapat dalam kajian ini.

## BIBLIOGRAFI

- Abdul Hamid Mohd Tahir (1990). "Asas Fotogrametri. Johor: Unit Penerbitan Akademik Universiti Teknologi Malaysia.
- Adams, L. P. & Klein, M. (1986). " Biostereometric Method For The Study Of Body Surface Motions Uring Breathing." ISPRS Commision V Symposium Ottawa, Canada, Vol.26.
- Ahn, S. J., Warnecke, H. J. & Kotowskis, R. (1999). "Systematic Geometric image Measurement Errors of Circular Object Targets: Mathematical Formulation and Correction." Photogrammetric Record, 16(93): 485-502.
- Ahmad Yusof Sahdan (2006). " Penggunaan Penyepadan Imej Berdasarkan Kawasan Dalam Fotogrametri Jarak Dekat Bagi Pengukuran Permukaan Struktur". Universiti Teknologi Malaysia. Tesis Ijazah Sarjana (Kejuruteraan Awam).
- Anuar Ahmad & Zulkarnaini Mat Amin (1998). "Unsur-Unsur Fotogrametri." Penerbit Universiti Teknologi Malaysia.
- Anuar Ahmad & Chandler, J. H. (1999). "Photogrammetric Capabilities of The Kodak DC 40, DCS 420, and DCS 460 Digital Cameras." Photogrammetric Record, 16(94) : 601-615

Anuar Ahmad & Zulkepli Majid (2000). "Aplikasi Imej Digital Untuk Pengukuran Dan Permodelan." Kursus Pendek: CGIA & CIMES, FKSG, Universiti Teknologi Malaysia. 14- 16 November 2000.

Anuar Ahmad, Ibrahim Busu dan Ghazali Desa (2003). "Digital Close Range Photogrammetry: Calibration Of Different Sensor Using Different Test Field and Application". International Symposium on Geoinformation and Exhibition 2003, 13-14 Oktober 2003, Shah Alam, Selangor, Malaysia.

Anuar Ahmad (2005). "Analisis ke atas prestasi kamera digital kompak untuk aplikasi fotogrametri jarak dekat." Universiti Teknologi Malaysia : Thesis ijazah Doktor Falsafah (Kejuruteraan Geomatik).

Atkinson, K. B. (1989). "Instrumentation for Non-Topographic Photogrammetry." Virginia: American Society For Photogrammetry and Remote Sensing.

Atkinson, K.B (1996). "Close Range Photogrammetry and Machine Vision." Whittles Publishing, U. K.

Accurex (2011). "Automotive Safety Testng - 3D Measurement and Analysis of Crash Vehicles." In High accuracy 3-Dimensional measurement system.  
[\[http://www.accurexmeasure.com/vehiclesafety.htm\]](http://www.accurexmeasure.com/vehiclesafety.htm)

Axios3D Services (2010). "Axios-3D CamBar". [<http://www.axios3d.de/>]

Baharin Ahmad (1999). "Automasi Ukur". Monograf, Universiti Teknologi Malaysia.

Beraldin, J.A., Blais, F. & Cournoyer, L. (2000). "Active 3D Sensing." Modelli E Metodi Per lo studio e la conservazione dell' archittura stodica. NRC IIT. Canada.

Boehler, W., Heinz, G. & Marbs, A. (2001). "The Potential of Non-Contact Close-Range Laser Scanner for Cultural Heritage Recording.CIPA Working Group VI.

Boehler, W. & Marbs, A. (2002). "3D Scanning Instruments." CIPA WG Int. Workshop on Scanningfor Cultural Heritage Recording.

Boersma, S.M., Heuvel, F.A., Cohen, A.F. & Scholtens, E.M. (2000). "Photogrammetric Wound Measurement with A Three-Camera Vision System." International Archives of Photogrammetry and Remote Sensing.

Boochs, F. & Heinz, G. (1999). "Precise Target Location Using Image Matching Technique". Proceedings of the IASTED International Conference Signal and Image Processing, Nassau, Bahamas.

Breithaupt, B. H., Matthews, N. A. & Noble, T. A. (2004). "An Integrated Approach To Three-Dimensional Data Collection At Dinasaur Tracksite In The Rocky Mountain West : Ichnos, Vol 11, P 11-26.

Broers, H., Jansing, N. (2007). "How precise is navigation for minimally invasive surgery?" In International Orthopedics 31 (1), 39–42.

Brown, D. C. (1984). "Tools Of The Trade." Proceedings of a workshop held as part of the American Society of photogrammetry, American Congress on Surveying & Mapping 1984 Fall Convention. September 9-14. Falls Church, Virginia: ASPRS, 227.

Brown, D. J. (2004). "Photogrammetry's Digital Revolution." In Quality Digest, QCI International.

Brown, J. & Dold, J. (1995). "V STARS: A system for digital industrial photogrammetry." In: Gruen, A., Kahmen, H. (Eds.), Optical 3D Measurement Techniques III. Wichmann Verlag, Heidelberg, pp. 12–21.

- Brown, K. D. (2004). "Photogrammetry method at The Utah Geological Survey: ] From Field mapping to Publish Map." Digital Mapping Technique '04 : Workshop Proceeding.
- Clarke, T.A. (1994). "An Analysis of the Properties of Targets Uses in Digital Close Range Photogrammetric Measurement."
- Clarke, T. A. & Fryer, J. G., (1998). "The Development of Camera Calibration Methods and Models." Photogrammetric Record.
- Clarke, T. A., Fryer, J.G. & Wang, X. (1998). "The Principal Point and CCD cameras." Photogrammetric Record.
- Clarke, T. A. & Wang, X. (1998). "Extracting High Precision Information From CCD Images." Optical methods and Data Processing for Heat and Fluid Flow, City University.
- Cooper, M. A. R. & Robson, S. (1996). "Introduction of Close range Photogrammetry." In Close Range Photogrammetry and Machine Vision. Scotland: Whittles Publishing, UK.
- Cooper, M.A.R. & Robson S. (1996). "Theory of Close Range Photogrammetry." In Close Range Photogrammetry and Machine Vision. Whittles Publishing, U.K.
- Curtin, P. D. (2011). "Image Sensor and Colors." In Sensors, Pixels and Image Sizes: Short Course.
- Creehan, K. D.& Bopaya, B. (2006). "Reverse Engineering: A Review & Evaluation of Non-Contact Based System." In A. K. Kamrani & E.A. Nasr (Eds.) Rapid Prototyping : Theory and Practice (87-106) : USA. Springer.
- Dallas, R. W. A. (1996). "Architectural and Archeological Photogrammetry." In Close Range Photogrammetry and Machine Vision." Whittles Publishing, U.K.

Disease In Childhood Journal (2007). "The Use Of 3D Face Shape Modelling In Dysmorphology".

Egan, G. (2002). "Comparison Of Industrial Measurement Technique." Australia: Science Of Surveying And Spatial Information System, The University Of New South Wales.

Eos Systems Inc. ( 2008 ). PhotoModeler Video Module. Canada: Software Manual.

Faig, W. (1976). "Photogrammetric Potentials of Non-Metric Cameras". Photogrammetry Engineering and Remote Sensing.

Fangi, G., Fiori, F. Gagliardini, G. & Malinvern, E. S. (2001). "Fase and Accurate Close-range 3D Modelling By Laser Scanning System." XVIII International Symposium of CIPA 2001.

Fazli Abdul Rahman (2006). "Analisa Terhadap Rekabentuk Bingkai Kalibrasi Bagi Kamera Digital Untuk Fotogrametri Jarak Dekat." Universiti Teknologi Malaysia: Tesis Ijazah Sarjana Sains (Kejuruteraan Geomatik).

Fedak, M. (2010). "3D Measurement Accuracy of a Consumer-Grade Digital Camera and Retro-Reflective Survey Targets". Inspec Engineering Services. West Vancouver, BC, Canada.

Fraser, C. S. (1984 ). "Network Design Considerations for Non-Topographic Photogrammetry." Photogrammetric Engineering & Remote Sensing.

Fraser, C. S & Brown, D.C. (1986). "Industrial Photogrammetry: New Developments and Recent Applications." Photogrammetry Record, 12(68): ms 197-217

Fraser, C. S. & Shortis, M. R. (1992 ). "Variation of Distortion within the photographic field." In Photogrammetric Engineering & Remote Sensing. 58(6): 851-855.

- Fraser, C. S. (1993). "A Resume Of Some Industrial Application Of Photogrammetry." ISPRS Journal Of Photogrammetry And Remote Sensing. 48 (3), P 12-23.
- Fraser, C. S., Shortis, M. R., and Ganci, G. (1995). "Multi Sensor System Self-Calibration." In SPIE Conference 2598, Videometrics IV, Philadelphia, USA.
- Fraser, C.S. (1996). "Indusrial Measurement Applications." In Close Range Photogrammetry and Machine Vision. Scotland: Whittles Publishing, UK
- Fraser, C. S. (1997). "Digital Camera Self-calibration." ISPRS Journal of Photogrammetry and Remote Sensing.
- Fraser, C. S. & Edmundson, K. L. (2000). "Design and Implementation of a Computational Processing System for Off-Line Digital Close Range Photogrammetry. University of Melbourne, Australia.
- Fraser, C. S. (2002). "Automated close range photogrammetry: New developments and applications." International Symposium and Exhibition on Geoinformation 2002. Kuala Lumpur, Malaysia.
- Fraser, C. S. (2003)."V-STARS Photogrammetry System." University Melbourne.
- Fraser, C. S. & Brizzi, D. (2003). "Photogrammetric Monitoring And Structural Deformation : The Federation Square Atrium Project." Optical 3-D Measurement Techniques VI, Volume II, pp. 89–95.
- Fraser, C.S. (2004). "Developments in Close Range Photogrammetry for 3D Modeling : The iWitness Example." International Workshop: Processing & Visualization using High-Resolution Imagery, Thailand, 18-20 November.

Fraser, C.S., Woods, A. & Brizzi, D. (2005). "Hyper redundancy for accuracy enhancement in automated close range photogrammetry." *The Photogrammetric Record* 20 (111), 205–217.

Fraser, C. S. & Al-Ajlouni, S. (2006). "Zoom-Dependent Camera Calibration i Digital Close-range Photogrammetry". *Photogrammetric Engineering & Remote Sensing* Vol. 72, No.9, September 2006, pp. 1017 - 1026.

Fraser, C. S., Cronk, S. & Hanley, H. (2008). "Close range Photogrammetry for Accident Reconstruction." *The International Archives of the Photogrammetry, Remote Sensing and Spatial Information Science*, XXXVII.

Fraser, C. S. "Close range Photogrammetry for National Security (2.08)"  
[\[http://www.crcsi.com.au/\]](http://www.crcsi.com.au/)

Frochlich, C. & Mettenleiter, M. (2004). "Terrestrial Laser Scanning - New Perspectives in 3D Surveying. " *International Archives of Photogrammetry, Remote Sensing and Spatial Information Sciences*, XXXVI - 8/W2.

Fryer, J. G. (1989). "Camera Calibration In Non-Topographic Photogrammetry." In Non-Topographic Photogrammtery. Virginia: American Society For Photogrammetry and Remote Sensing.

Fryer, J. G. (1996a)." Introduction." In *Close Range Photogrammetry and Machine Vision*. Scotland: Whittles Publishing, UK.

Fryer, J. G. ( 1996b ). "Camera Calibration." In  *Close Range Photogrammetry and Machine Vision*. Scotland: Whittles Publishing, UK.

Forensic Application In PhotoModeler (2010).

[\[http://www.photomodeler.com/applications/default.htm\]](http://www.photomodeler.com/applications/default.htm)

- Gayde, J.C., Humbertcalude, C. & Lasseur, C. (1997). "Prospects of Close Range Digital Photogrammetry in Large Physics Installations." Fifth International Workshop on Accelerator Alignment, Chicago, USA.
- Ghosh, S. K. (1989). "Electron Microscopy: System and Application." In Non-Topographic Photogrammetry. Virginia: American society for Photogrammetry & Remote Sensing, pp 187-201.
- Grcoatley (2002). "How a digital camera works."  
[\[http://www.grcoatley.mcc.education.nsw.gov.au/ipt\\_website/02\\_tools/tools.htm\]](http://www.grcoatley.mcc.education.nsw.gov.au/ipt_website/02_tools/tools.htm)
- Gruen, A. & Beyer, H. A. (1992). "System Calibration Through Self-Calibration." Workshop on "Camera Calibration and Orientation In Computer Vision." XVII ISPRS Congress, Washington D.C.
- Gruen, A.(1994). "Digital Close Range Photogrammetry-Process Through Automation." International Archives of Photogrammetry and Remote Sensing, 30(5) : ms 87-91
- Gruen, A. (1996). "Introduction." dlm. Atkinson, K.B. Close Range Photogrammetry and Machine Vision. Whittles Publishing, Caithness, Scotland, U.K.: ms 78-104
- Grist, M. W. (1991). "Close Range Measurement Using Electronic Theodolite System, Photogrammetric Record, 13, 77, 1992, pp 721-728.
- GSI. (2006). Geodetic Services, Inc. V-STARS. [ <http://www.geodetic.com> ]
- Habib, A. F., Morgan, M. & Lee, Y. R. (2002). " Bundle Adjustment With Self-Calibration Using Straight Line." In Photogrammetric Record, 17(100), pp 635-650.
- Hanggren, H. (2001). "Support for Data Acquisition." In Photogrammetry Special Applications.

Hanke, K. & Grussenmeyer, P. (2002). "Architectural Photogrammetry: Basic Theory, Procedure and Tools." In Digital Photogrammetry, pp 300-339.

Hughes, D., Fricker, P., Chapuis, A., Traversari, E. (2004). "The Development of Photogrammetry In Switzerland".

Ipf (2003). "Introduction Photogrammetry."  
[\[http://www.ipf.tuwien.ac.at/fr/introduction/introduction1.htm1.20Introduction\]](http://www.ipf.tuwien.ac.at/fr/introduction/introduction1.htm1.20Introduction)

Jiang, R & Jauregui, D. (2010). "Development Of A Digital Close Range Photogrammetry Bridge Deflection Measurement System." In Measurement, Vol. 43, Pp 1431- 1438.

Jian Xu, Fang, Z.P., Malcom, A., Wang, H. (2001). " A Robust Close-range Photogrammetry System for Industrial Metrology". Machine Vision and Sensor Group, Nanyang Technological University, Singapore.

Johanning, G. (2005). "Photogrammetry Provides Perfect Accuracy." In Quality Digest, QCI International.

Karara, H. M. (1989). "Non – Topographic Photogrammetry." Virginia: America Society for Photogrammetry and Remote Sensing.

Kassa, C. (2009). "Understanding Colors." In RGB World, Inc.

Khairil Afendy Hashim (2009). "Penilaian Kesesuaian Kaedah Fotogrametri Digital Jarak Dekat Untuk Pengukuran Objek Tiga Dimensi". Universiti Teknologi Malaysia. Tesis Ijazah Sarjana Sains (Kejuruteraan Geomatik).

Li, C. & King, B. (2002). "Close-range Photogrammetry for the Structural Monitoring of the Star Ferry Colonnade". Journal of Geospatial Engineering, Vol.4, No.2, pp. 135-143.

- Luhmann, T & Robson, S. (2008). "Industrial application of photogrammetry." Advance in Photogrammetry, Remote Sensing and Spatial Information Sciences. ISPRS Congress Book, pg 413-424.
- Luhmann, T. (2010). "Close range Photogrammetry for Industrial Application." ISPRS Journal of Photogrammetry and Remote Sensing. Vol 65, pp 558-569.
- Maas, H. G. & Hampel, U. (2007). "Photogrammetric Technique In Civil Engineering Materials Testing And Structure Monitoring." American Society For Photogrammetry And Remote Sensing Publication Journal.
- Mancuso, M. (2001). "Image Processing dor Digital still Camera." Journal of System Research, 2 (2): 1-9
- Mapping Construction Machine, 2011
- Matsuoka, R., Yokotsuka, N. & Sone, M.(2006). " Experiment On Precision Of Camera Calibration Of Non-Metric Digital Camera." ISPRS Commision V, WG V/I, Vol. XXXVI, Dresden.
- Matthews, N. A. & Breithaupt, B. H. (2001). "Close Range Photogrammetry Experiments At Dinosaur Ridge". In Mountain Geologist, V 38-3, P 147-153
- Maurice, C. (1989). "An Introduction To Non-Topographic Photogrammetry." In Non Topographic Photogrammetry. Virginia: America Society for Photogrammetry and Remote Sensing.
- McGlone, J. C. (1989). "Analytical Data Redusion Schemes." In Non-Topographic Photogrammetry. 2nd Edition: American Society for Photogrammetry and Remote Sensing.
- Mikhail, E. M., Bethel, J. S. & McGlone, J. C. (2001). "Introduction To Modern Photogrammetry." New York: John Wiley & Sons, Inc.

Mohd Farid Mohd Arif (2005). "Pembangunan Sistem Perolehan Imej Fotogrametri Digital Jarak Dekat Bagi Pengukuran Craniofacial". Universiti Teknologi Malaysia: Tesis ijazah Sarjana Sains (Kejuruteraan Geomatik).

Mohd Sharuddin Ibrahim (2004). "Pengukuran dan Permodelan Tiga Dimensi Berkejituhan Tinggi Menggunakan Fotogrametri Jarak Dekat (V-STARS)". Universiti Teknologi Malaysia. Tesis Sarjana Sains (Ukur Industri).

Morrison, R. (2006). "Photogrammetry Dispels The Notion Of Pristine Conditions For Precise Data Acquisition." Article From Quality Digest, QCI International.

Mushairry Mustaffar (1997). "Accuracy Improvement in Area-Based Image Matching for Automated Surface Measurement in Digital Photogrammetry." Phd. Thesis. University of Newcastle, New South Wales, Australia.

Mushairry Mustaffar (2000). "Kursus Pendek Aplikasi Imej Foto Digital Untuk Pengukuran dan Permodelan". CGIA & CIMES, FKSG, Universiti Teknologi Malaysia.

Nayegandhi, A. (2010). "Definition of High Resolution Northern Gulf Coast Geomorphology." Jacobs Tech, Inc. USGS St. Petersburg Coastal & Marine Science Center, St Petersburg, Florida

Newton, I. & Mitchell, H. L. (1996). "Medical Photogrammetry" In Close-Range Photogrammetry and Machine Vision. Scotland: Whittles Publishing, UK.

Parian, J.A., Grün, A., Cozzani, A. (2006). "High accuracy space structures monitoring by a close-range photogrammetric network." International Archives of Photogrammetry, Remote Sensing and Spatial Information Sciences 36 (Part 5), 236–241.

Parmehr, E. G. & Azizi (2004). "A Comparative Evaluation of Close Range Photogrammetry Technique for 3D Measurement of The Body of a Nissan Patrol Car" University of Tehran, Iran.

Peipe, J. & Tecklenburg, W. (2006). "Photogrammetric Camera Calibration Software – A Comparison." ISPRS Proceedings Commission V, WG/I, Dresden.

Photarc Surveys (2009). "Rollei Metric : UK Agent for RolleiMetric Product."  
[\[http://www.photarc.co.uk/rollei.htm\]](http://www.photarc.co.uk/rollei.htm)

Photometrix ( 2004). "Autralis User Manual." Australia: Software Manual.

Pronal Elastomer Enggineering, (2011). "Composite Manufacturing."  
[\[http://www.pronal.com\]](http://www.pronal.com)

Rampal, K. K. (1999). "Introduction" In Handbook of Aerial Photography and Interpretation. New Delhi: Concept Publishing Company.

Remondino, F. & Fraser, C. (2006). "Digital Camera Calibration Method: Consideration and Comparison". ISPRS Commission V Symposium 'Image Engineering and Vision Metrology'.

Robson, S., Clarke, T.A. & Chen, J. (1993). "The Suitability of the Pulnix TM^CN CCD Camera for Photogrammetric Measurement." SPIE. 2067, Videometrics II: 66-77.

Shashi, M. & Jain, K. (2007). "Use Of Amature Camera In Architectural Photogrammetry." Hyderabad, India: Map World Town Proceeding.

Shortis, M. R. & Beyer, H.A. (1997). "Calibration Stability of the Kodak DCS420 and 460 Cameras." Videometrics V. SPIE. 3174: 99-105

Shortis, M. R., Robson, S. & Beyer, H. A. (1998). "Principal Point Behaviour And Calibration Parameter Models for Kodak DCS Cameras." Photogrammetric Record, 16(92): 165-186.

Shortis, M. R., & Fraser, C. S. (1998). "State of The Art of 3D Measurement System for Industrial and Engineering Application". University of Melbourne, Australia.

Slama, C.C. ed. (1980). "Manual of Photogrammetry." 4th ed. Virgina, USA: American Society of Photogrammetry and Remote Sensing.

Smith, M.J. & Park, D.W.G. (1999). "Toward a New Approach for Absolute and Exterior Orientation." Photogrammetric Record, Vol. 16 (94), pp. 617-623.

Smith, P. & Harvey, B. R. (2006). " Boat Hull Modelling Using Terrestrial Laser Scanners." University of New South Wales.

Streilein, A., Hanke, K. & Grussenmeyer, P. (2000) . First Experiences With The "Zurich City Hall" Data Set Architectural Photogrammetry. International Archives of Photogrammetry and Remote Sensing.

Satelite Image. [<http://www.nationalatlas.gov/>]

Scientific & Engineering Applications in PhotoModeler (2010).  
[\[http://www.photomodeler.com/applications/default.htm\]](http://www.photomodeler.com/applications/default.htm)

Teledyne Dalsa (2010). " CCD and CMOS Sensor." Image Sensor Solution.  
[\[http://www.teledynedalsa.com/sensors/\]](http://www.teledynedalsa.com/sensors/)

Triggs, B., McLauchlan, P. F., Hartley, R.I. & Fitzgibbon, A. W. (2000). "Bundle Adjustment- Modern Synthesis." Vision Alghorithm '99, LNCS, pp 298-372.

UNSW Surveying Instrument Collection (2000). "Metric Camera." University of New South Wales.

Vandome, N. (2002). " Digital Photography." Third Edition. England: Computer Step Southfield Road. 10, pp.17-24

Whiteman, T., Lichti, D. D. & Chandler, I. (2002). " Measurement of Deflection in Concrete Beams by Close-range Digital Photogrammetry." Symposium on Geospatial Theory, Processing and Application, Ottawa.

Wolf, P.R. (1974). "Elements of Photogrammetry." First Edition. McGraw-Hill, U.S

Wolf, P.R. (1983). "Elements of Photogrammetry." Second Edition. McGraw-Hill, U.S.

Wolf, P.R. & Dewitt, B.A. (2000). "Elements of Photogrammetry With Application in GIS." Third Edition. McGraw-Hill, U.S.

Zulkepli Majid (1999). "Kalibrasi Kamera Video Menggunakan Kaedah Direct Linear Transformation (DLT)." Universiti Teknologi Malaysia: Tesis Sarjana.